

1.1. P, NP, coNP

1.2. Sétá, zárt sétá, sétá hossza, elérhetőség

i. út, ikör, acélíces digráf, irányítatlan kör

s-fenyoj, fenyes, fenito s-fenyoj

Tétel: ha S az s-ból elérhető halmaz, akkor $\forall S' \subseteq S, S' \neq S$ -re van S' -ból kivételes i., de minden S -ból kivételes i). Létezik S -et fenito s-fenyoj.

Algoritmus s-fenyojre.

1.2.1. szélességi keresés

1.2.2. mélységi keresés, előtti idő, elhagyási idő

mélységi fenyoj, szentetl

topológiai sorrend

Tétel: acélíces \Leftrightarrow topológiai sorrend a csúcsokon (véges digráfra)

enősen if. hanyának

1.3.1. $\mu_c(v)$: a legolcsóbb sv-ut kötzege

legolcsóbb utal fenyeje

általános eset NP-hez

1.3.2. acélíces digráfban direkt algoritmus a legolcsóbb utal fenyojére. (recursív), c tetm.

Tétel: $\mu_c(t) = \max \left\{ \pi(t) - \pi(s) : \pi: V \rightarrow \mathbb{R}, \pi(v) - \pi(u) \leq c(uv) \quad \forall u \in A \right\}$.

Ha c egész, akkor π is lehet az.

max. hosszú ut negálásával, direkt is felírható

PERT - módszer, várhatóság, erükös ut

1.3.3. Dijkstra-algoritmus

Lemez: T legolcsóbb utal s-fenyoje $V(T)-n$, $m_T = \min \left\{ \mu_c(v) + c(vw) : w \in V(T)-bél \right\}$

$a-u$ vételez fel $\Rightarrow T+a$ is legolcsóbb utal s-fenyoje.

nair algoritmus: $O(n \cdot n)$

címzés: $\mu_T(v) : \exists u \in V(T)-u$ minden utal kötzegek minimum,

$e_T(v) : \text{ezek az utacso} \ddot{\text{o}} \text{ éle}$

címzéssel $O(n^2)$ -es algoritmus

1.3.4. konservatív részgráf.

megengedett potenciál, pontosan d), potenciálkülönböző.

Tulajdonságok:

- 1) minden st-út költsége arányos, minden egyságnak tökéletesége 0, ha c particiális
- 2) Ha π megengedett, akkor $\tilde{C}(P) \geq \pi(t) - \pi(s)$, de a c pontos, akkor P legolcsóbb,
- 3) K csomópont költsége $\tilde{C}(K) \geq 0$, ha v pontos, akkor $\tilde{C}(K) = 0$.
- 4) minden vétele tartalmaz egy vála nem drágább utat.

Gallai-tétel: c konservatív \Leftrightarrow \exists megengedett π . (egész értékűség)

$$\pi_c(v) = \min \{ \tilde{C}(P) \mid P \text{ v végi út} \} \text{ megengedett, ha c konservatív}$$

$\pi_c(v)$ csomópontú legengedhető meghatározott potenciál.

teknikai: $x: A \rightarrow \mathbb{R}$, $\forall C$ köre $\varphi_x(C) = \beta_x(C)$, (azaz csomópont költsége $\tilde{x}(K) = 0$)

Tétel: c teknikai \Leftrightarrow potenciálkülönböző (egész értékűség)

1.3.5. Tétel: Ha D V pontja elérhető s-ból, c konservatív, akkor μ_c az egységtelen "legmagasabb" megengedett potenciál, amelyre $\pi_c(s) = 0$.

Tétel: (legolcsóbb utak részgráfjának tételje)

Ha D V pontja elérhető s-ból, c konservatív, D_0 a pontok előre várhatója, akkor P pontszám akkor legolcsóbb D-ben, ha D_0 -ben van.

(Azaz $\forall D_0$ -beli S-fluxus a D-beli legolcsóbb utak fügje.)

Duffin-tétel: $\mu_c(t) = \min \{ \tilde{C}(P) \mid P \text{ st-út} \} = \max \{ \pi(t) - \pi(s) \mid \pi \text{ megengedett} \}$

1.3.6. Fordított algoritmus: $O(n^2)$ egysével meghatározza a libák elérhetet, vagy talál Θ kört

Bellman-Ford-algoritmus: $O(nm)$ rendelje π_0 -t vagy talál Θ kört, v végi sértések után

Finsomitott Gallai-tétel: $P_1 \Leftrightarrow P_2 \Leftrightarrow D_1 \Leftrightarrow D_2$,

P_1 : c konservatív

P_2 : BF nem talál neg. kört

D_1 : \exists megengedett pot.

D_2 : BF-re $\pi_c^{(n)}$ megengedett és $\pi_c^{(n)} = \pi_c$.

Bellman-Ford: $O(nm)$, s-ból induló részök a utak

$\pi_c^{(i)}$ és $\mu_c^{(i)}$ kapcsolata

1.4. hozzárendelési feladat, párosítás, teljes párosítás, max. súlyos párosítás

1.4.1. König-tétel. $\nu(G) = \tau(G)$.

R_S, R_T, Z

König algoritmusának utas algoritmus $O(nm)$

$n(x)$ biány, $\tilde{\delta}$ max-súlyos kallmány

lennyez. élér min. lefogásai \longleftrightarrow max.-biány S-beleír

König-Hall. $\exists S$ -et fedő t.p. $\Leftrightarrow \forall x \in V: |\Gamma(x)| \geq |x|$; fedetlenül leágazott S-beleír max. mennye = $S \times$ max. biányval.

König minden egyet max-súlyos kallmányt.

1.4.2. $\pi: V \rightarrow \mathbb{R}$ súlyozott lefogás, pontos el., $\tilde{\pi}(V)$

Egerváry-tétel. Max. súlyos t.p. mennye V_c , minimális összterhelő súlyozott lefogás ö.k.-e T_c ,

$$V_c = T_c. \quad O(|E| \cdot |S|^2)$$

1.4.4. Tétel. Párosítások max. mennye = nemnegatív S. lefogások min. mennye. (egész értékűleg)

\rightarrow viszavezetés max. súlyos t.p.-ra

positív pont

Direct algoritmus a viszavezetésre

1.5.1. Áran. megmaradáni mabbiay: $\delta_x(v) = \delta_x(v)$

Áran költsége: $c \cdot x$

megengedett áran, megmaradáni mabbiay "szügitelés"

folyam, megengedett folyam, fonat

folyam megragadja, folyam értéke, z-fonat

c_x folyam költsége

1.5.2. stábilisitási feladat

Nemeger tételle, elvileg utaz

1.5.3. Hoffman: $\exists f \leq x \leq g$ megengedett áran $\Leftrightarrow \delta_f(x) \leq \delta_g(x) \quad \forall x \subseteq V$. (egész értékűleg)

általánosított áran, viszavezetés

1.5.4. HFNC: $\exists k$ megragadja megengedelt folyam $\Leftrightarrow \forall S$ st-beleírásra $\delta_g(S) \geq k$. (egész értékűleg)

$\delta^+(S)$ vágás, kapacitása $\delta_g(S)$

Tétel: megengedett folyamok max. megragadja = $\delta_g(S)$ minimum. (egész értékűleg)

$\Psi_f(x) = \delta_f(x) - \delta_g(x)$, ezzel Hoffman \Rightarrow HFNC

1.6. Ha az opt. feltételek (kilepő élelm x max, belépő élelm 0) teljesülnek \rightarrow x max.

1.6.1. Ford-Fulkerson algoritmus többlet utakat racionális gyre

1.6.2. Skaláris teknika

1.6.3. Edwards-Karp-Dinits - a leggyorsabb elnáni többlet itt FF-ban $\rightarrow \mathcal{O}(|V| \cdot |A|)$

$D_x(v)$: v távolsága D_x -ban s-től

1.6.4. Ford-Fulkerson: k-faktor minimalis részegye

Iteratív Bázisítás

Algoritmus g húzóvezetére

2.1. lin. comb., aff. comb., pos./neuneg. comb., bázis

függelenség, összfüggőség (lineáris, affin)

Minkowski-öszt.

skalároszt, működés

altér, generált altér, homogén hiperpl., véklet

lin. transf.

2.2. sorter, ortogonális, nullter, bal nullter

Ha egy vektor \vec{A} sorára áll a lin. füg. tölté.

Homogén lin. egyszerűsítés van neutrális megoldása.

Orthopolek és sorok különbsége \rightarrow A négyzetes. Rang.

Prinzipiális és dualis problémák, rang.

Frekvenciák. $\exists \vec{x} : A\vec{x} = \vec{b} \Leftrightarrow \nexists \vec{y} : A^T\vec{y} = 0, \vec{y}\vec{b} \neq 0$.

2.3. Egyszerűsítés, megoldásfelmerítés,

Cramer-metódus.

3.1. Lineáris program

3.2. hiperpl., homogén hiperpl., feltér, konvergencia

hip., hiperpl., hiperpl., konvex hip., (végese) generált hip., metahip (poliederszám)

telkozás, poláris

poliederek, standard alak, aktív sor, M_2^{\pm} , dimenzió

polihip

marginalis vektor, relativ belső pont, extrém pont

eltolási vektor, eltolási altér, eggyenesmentes poliederek

irányelip, extrém irány

távolság, oldal

átlós

$$3.3.1. R = \{x : Qx \leq b\} + \emptyset$$

Tétel: $q \neq 0$ -ra $Qq = 0 \Leftrightarrow q$ ellenári vétora R -nél $\Leftrightarrow \exists z \in R : z + \lambda q \in R$
 R ellenári altízé Q nulltize.

Tétel: q móros vétora z -nél $\Leftrightarrow Q^T q = 0$

Tétel: Ha $\{x : Qx = b\} = \{x' : Q'x' = b'\}$, akkor Q és Q' sorozat megegyezik, $\forall z \in R : Q^T z = Q'^T z$ sorozat is.

Tétel: $\{x : Qx = b\} = \{x : Q'x = b'\} - \text{re } Q \text{-nál jelenleg lin. függ} \Leftrightarrow Q' \text{ megfelelő oslopai is.}$
 stílt, bármelyiket, ennek minden megoldását (csak R -nél függ)

Tétel: 1) $M = \begin{pmatrix} P \\ Q \end{pmatrix}$ -ra $Px = b_0$, $Qx \leq b_1$ -nél z bmojú, ha $r(M) = r(M^T)$.

2) $\{Ax = b, x \geq 0\}$ -nál z mo. bmo. $\Leftrightarrow z$ poz. elemekkel tart. oslopok lin. függ.

3) $\{Ax \geq 0, yb = -1\}$ -nál y_0 mo. bmo. $\Leftrightarrow y_0$ -ra A -beli oslopot max. norma $r(A, b) - 1$.

Tétel: \forall megoldását rendszerei van bmo. -ja: a minimális mintű elemel.

\exists bmo.: minimális az A t tartalmához.

Tétel: $Qx \leq b$ -vel z bmo. $\Leftrightarrow \exists r(Q)x + r(Q)^T z$ megtalálható normájú, amire $Q'x' = b'$ kieg. z.

Köv. Véges számú bmo. van.

3.3.2. Tétel: Q oslopai lin. függ. és z bmo. $\Leftrightarrow z$ enes $\Leftrightarrow z$ extrém.

Köv. Csak véges számú enes van.

Tétel: Q oslopai lin. függ. $\Leftrightarrow R$ egyszerűsítés $\Leftrightarrow R$ elt. altízé trivi $\Leftrightarrow R$ enes.

Tétel: $R \neq \emptyset$ előírni mint A ott a R' enes posíciókban állnak

3.3.3. Tétel: $q \neq 0$ -ra: $Qq \leq 0 \Leftrightarrow \bar{q}$ irányára R -nél $\Leftrightarrow \exists z \in R : \{z + \lambda q : \lambda \geq 0\} \subset R$.

Köv. R irányára $M_R = \{x : Qx \leq 0\}$.

Tétel: R nem tart. függ. $\Leftrightarrow R$ a véges számú összességek ex. bárka $\Leftrightarrow R$ kör. $\Leftrightarrow R$ irányára trivi.

3.4.1. FM-elimináció

Metszetkup ill. poliederek tengelymenti részletei is m.

3.4.2. Polikup + genkup = poliedér, politkup = kör. poliedér, gen. kup C metrikup.

FL geo.: $C \subseteq R^K$ genkup, $b \in R^L$, $b \notin C \Rightarrow \exists$ hom. filter, ami tart. C -t, de b -t nem.

FL std.: $\exists x : Ax = b, x \geq 0 \Leftrightarrow \nexists y : yA \geq 0, yb < 0$.

Lemmas $G_A \geq M_B \rightarrow MA \leq G_B$; $G_A \subseteq M_B \Rightarrow G_B \subseteq MA$; $G_A = M_B \Leftrightarrow M_A = G_B$.

metszetkup előírni genkupban

(NB) $R \neq \emptyset$ előírni politkup és genkup összegére, \wedge kör. poliederek politkup.

(NB) $R \neq \emptyset$ egyszerűsítés \rightarrow a minden politkup-nál is a karakterizációt köv. írás.

3.5. Tétel^(FL): Haq a primal, vagy a dual karismegoldás.

FLA: $\exists x \in Qx \leq b \Leftrightarrow \nexists y \geq 0: yQ = 0, yb = -1$.

FLB: $\exists x \geq 0, Bx \leq b \Leftrightarrow \nexists y \geq 0: yB \geq 0, yb = -1$.

FL: $\exists x: Px = b_0, Qx \leq b_1 \Leftrightarrow \nexists y: y_0 P + y_1 Q = 0, y_0 \geq 0, y_1 \geq 0, yb = -1$.

FL ált.: $\exists x: Px_0 + Ax_1 = b_0, Qx_0 + Bx_1 \leq b_1, x_1 \geq 0 \Leftrightarrow$

$\nexists y: y_0 P + y_1 Q = 0, y_0 A + y_1 B \geq 0, y_1 \geq 0, y_0 b_0 + y_1 b_1 = -1$.

3.5.1. (FL std. Báz.) szeref módon

3.5.2. Simplex algoritmus, Bland-metódus

Végeség, ciklátlanúság.

4.1. c-növelő irány

Lemma: $Qz \leq b, c \in \mathbb{R}^n$. $\nexists q: cq > 0 \text{ és } Qq \leq 0 \Rightarrow \exists x^* \text{ ébmo., mely } cx^* \geq cz$,

Irányirányító tétel: $R = \{Qx \leq b\} \neq \emptyset, c \in \mathbb{R}^n$.

1) cx felülről érkezik R-en

2) $\forall z \in R \exists x^* \text{ ébmo.: } cx^* \geq cz$

3) $\nexists q: cq > 0 \text{ és } Qq \leq 0$

4) $\exists y \geq 0, yQ = c$.

Alt. út: (NB) $R \neq \emptyset, (c_0, c_1) = c, R: \{Px_0 + Ax_1 = b_0, Qx_0 + Bx_1 \leq b_1, x_1 \geq 0\}$

1) cx felülről érkezik R-en

2) $\forall z \in R \exists x^* \text{ ébmo.: } cx^* \geq cz$

3) $\nexists q: cq > 0 \text{ és } Qq \leq 0, q_1 \geq 0, Pq_0 + Aq_1 = 0, Qq_0 + Bq_1 \leq 0$

4) $\exists y = (y_0, y_1) : y_0 P + y_1 Q = c_0, y_0 A + y_1 B \geq c_1, y_1 \geq 0$

4.2.1. Kétséges lemeztelenítés, növelő irány

Tétel: $R = \{x: Qx \leq b\} \neq \emptyset \Leftrightarrow \{cx: x \in R\} \text{ f-közép. } x^* \in R$:

1) $cx^* \geq cx \quad \forall x \in R \quad (x^* \text{ opt.})$

2) $\nexists c$ -növelő irány

3) $c \in (x^* \text{ art-sorainak szíja})$

Tétel. Ha minden pozitív szám.

4.2.2. primal, dual

Tétel. (DT spec) $R = \{Qx \leq b\} \neq \emptyset$, c f. funk. $\Rightarrow \max c^T x = \min \{by : y \geq 0, yQ = c\}$.

DT dual. (NB)

DT minimum. (NB)

5.1.1. TU

Digraph inc. mátrixa TU, párts gráf i-mátrixa TU

Hálózati mátrix, szimmetrikus is az, TU.

5.1.2. Lemma. M TU is b egesz \Rightarrow N elvű. egesz.

Lemma. M TU, c felsz. K metrételje \Rightarrow ha van $x^* \in K$, $c^T x^* > 0$, akkor van $0, \pm 1$ -es is.

Tétel. Ha a primalban M TU is b díszel, akkor van egesz mű. Ha a dual elérhető műj, van $0, \pm 1$ is mű.

Tétel. N TU-nak x a legnagyobb vertek által megadott minden egesz.

Tétel. $R = \{x : Px = b, Qx \leq b\} \neq \emptyset$.

1) $c^T x$ f. funk.

2) $\nexists x^* \in 0, \pm 1$ -es, melyre $Px^* = 0$, $Qx^* \leq 0$ és $c^T x^* > 0$

3) $\exists y = (y_0, y_1)$, $y_1 > 0$, $ym = c$, (y egesz, ha c egesz)

Tétel. $R = \{x : Px = b, Qx \leq b\} \ni x^*$

1) x^* optimális

2) $\nexists x^* \in 0, \pm 1$ -es, melyre $Px^* = 0$, $Qx^* \leq 0$ és $c^T x^* > 0$

3) $\exists y = (y_0, y_1)$, $y_1 > 0$, $ym = c$, $y(B - Mx^*) = 0$, (y egesz, ha c egesz)

5.2.1. König-tétel, max. étkapcsú párosítás

(bináris mátrix, az a Neumann-Bródy-fluxus tétel)

Egyenlőtlenség-tétel, többi általánosítás

5.2.4. Ha f 0-ig egesz, akkor a meghatározott általános poliéder is.

A 0 meghatározott poliéder meghatározott minden egesz.

Hoffman.